

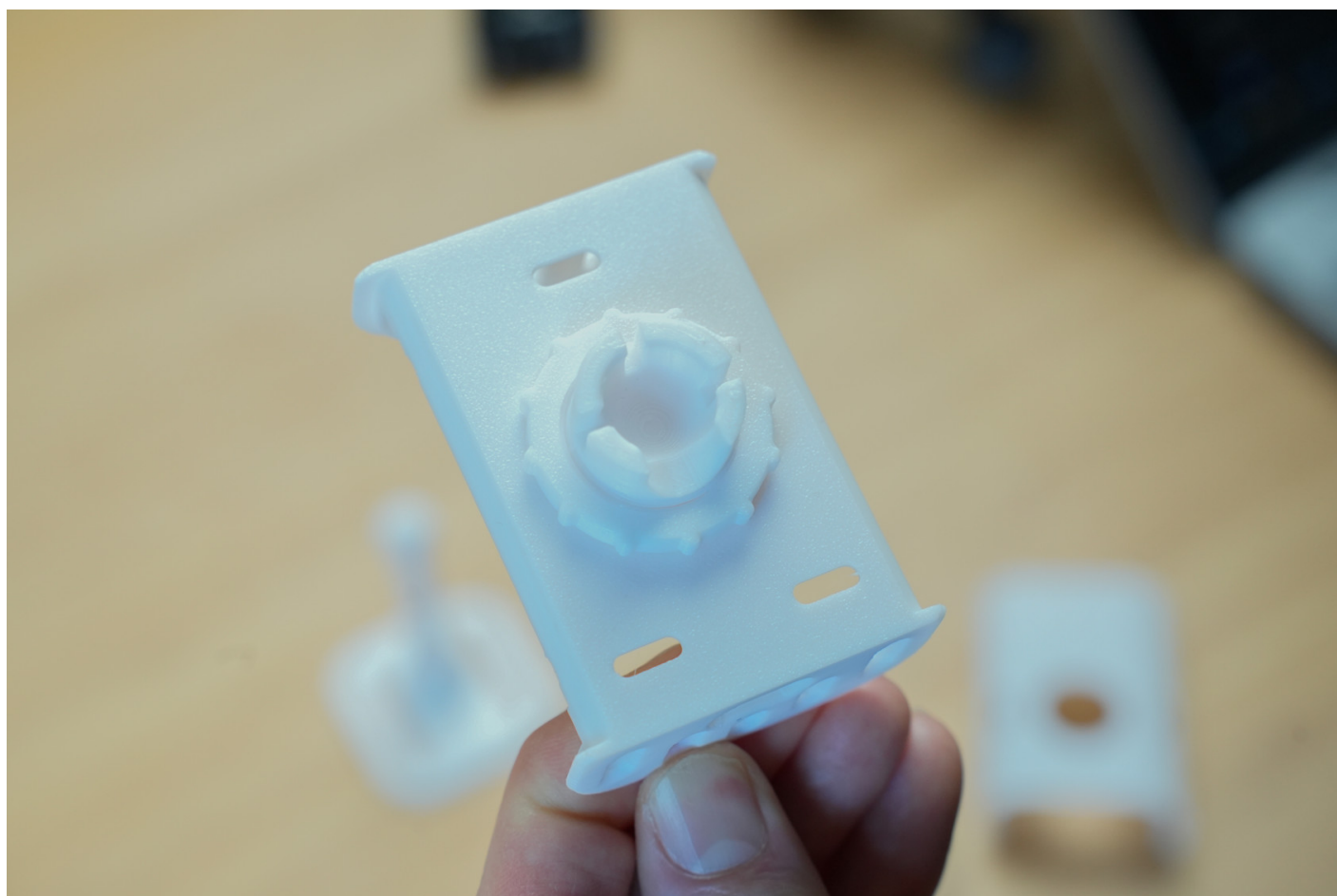
Montage

Gehäuse - Teil 1

Zuerst werden Sie 4 Komponenten des Gehäuses greifen wollen - die Rückseite, das Kugelgelenk, den Verschlussring und den Ständer.



Stecken Sie das Kugelgelenk von vorne durch die Rückseite des Gehäuses. Halten Sie dann das Kugelgelenk fest und verwenden Sie den Sicherungsring, um es zu fixieren.



Wichtig

Der Sicherungsring hat auf einer Seite eine leichte Rille - stellen Sie sicher, dass die Rille zur Rückseite des Gehäuses zeigt.

Hinweis

Das Kugelgelenk wird ziemlich fest sitzen, lässt sich aber dennoch mit genügend Kraft drehen - das ist beabsichtigt, damit Sie es in jeder Position ausrichten können.

Drücken Sie mit dem Daumen gegen die Rückseite des Kugelgelenks, um sich abzustützen, und schieben Sie dann den Ständer auf das Kugelgelenk.

**“ Hinweis**

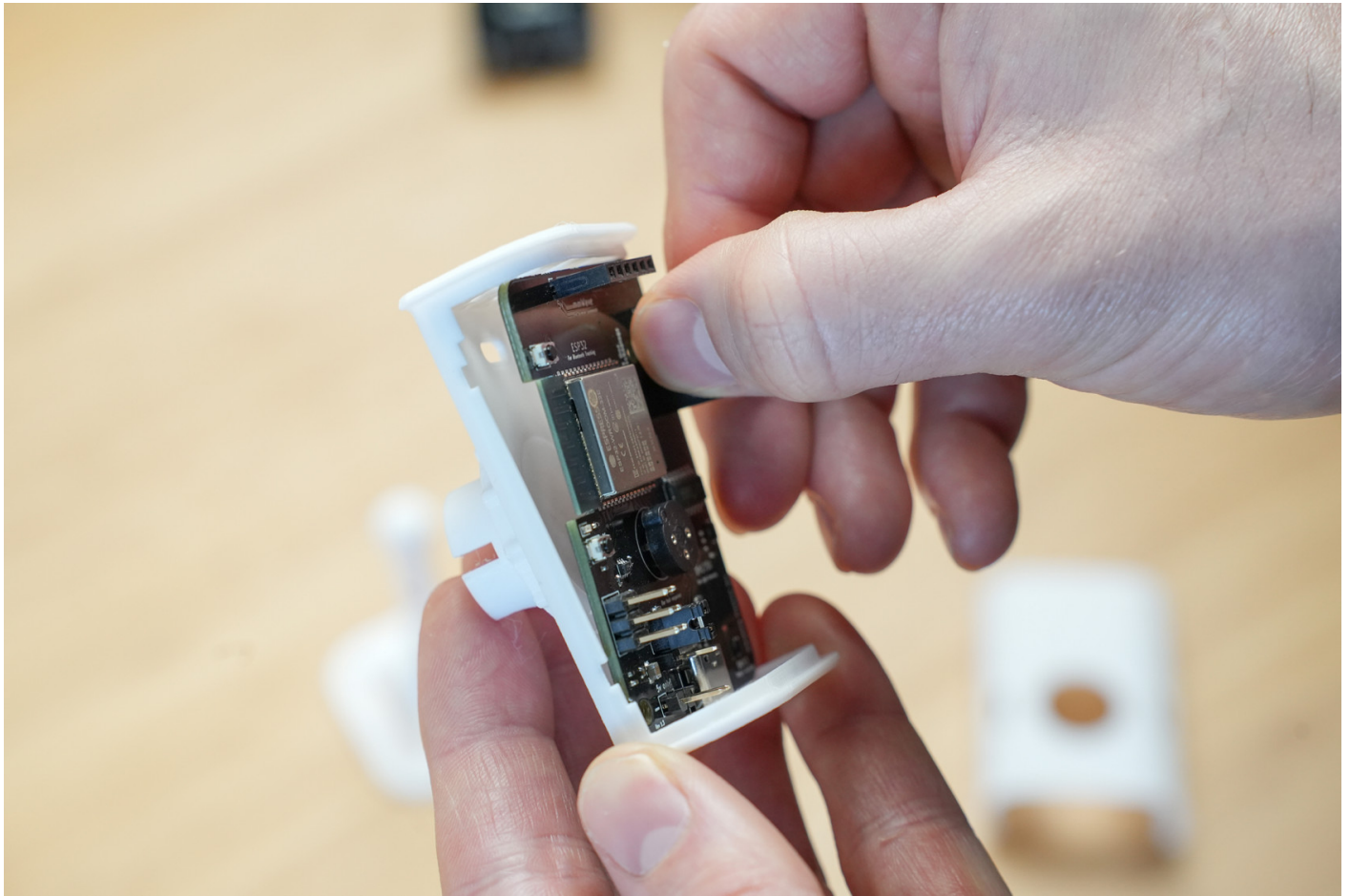
Der Ständer kann anfangs aufgrund des 3D-Druckverfahrens recht fest sitzen, sollte sich aber nach ein paar Umdrehungen lockern.



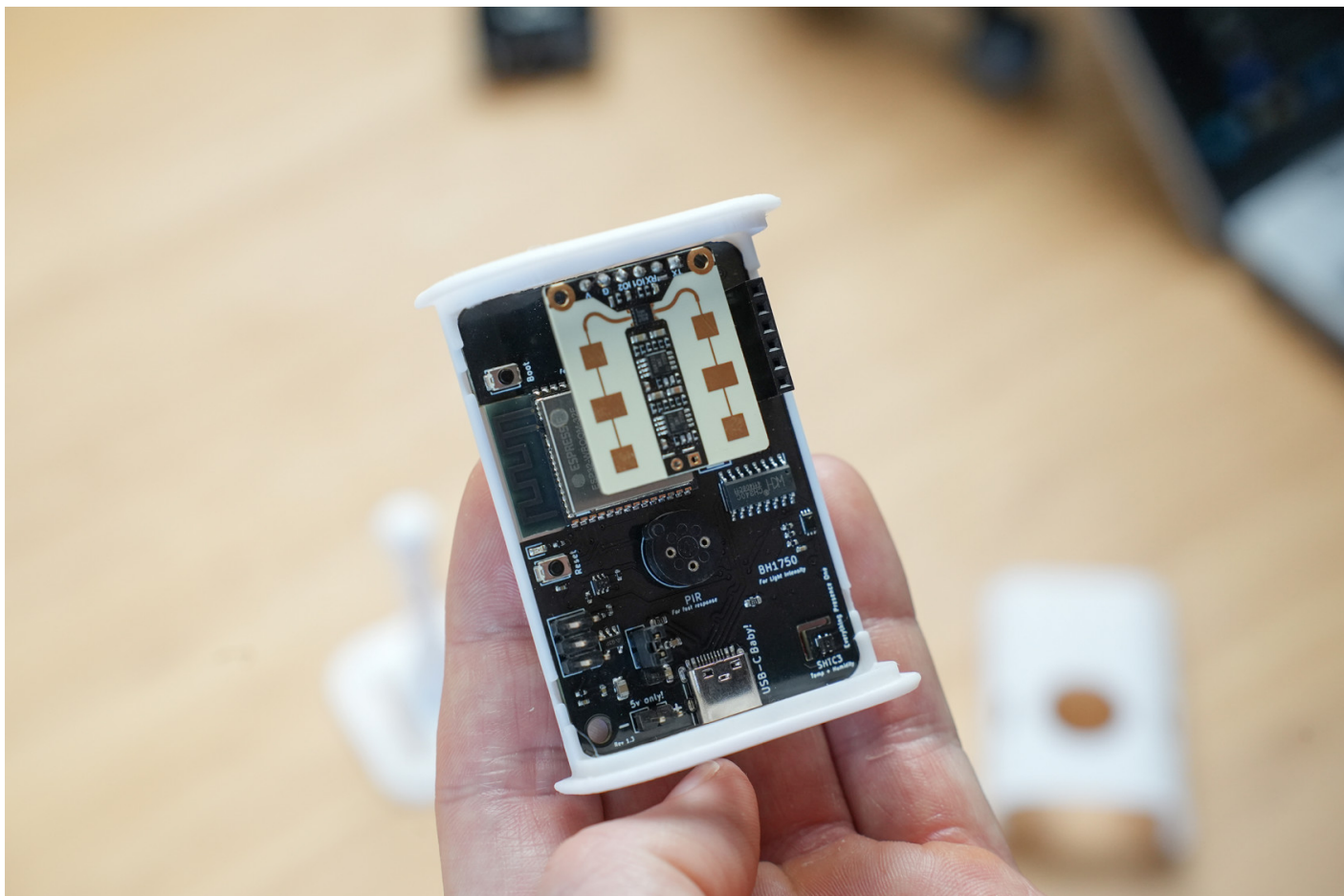
Platine und Sensoren

Nimm die EP1-Platine, den mmWave-Sensor und den PIR.

Die EP1-Platine in die Rückseite des Gehäuses drücken - jede Ecke sollte einrasten. Bitte beachten Sie, dass wir den Ständer auf den Fotos unten zu Demozwecken entfernt haben.



Nehmen Sie nun den mmWave-Sensor und setzen Sie ihn in einen der beiden Steckplätze ein.





Steckplatz 1 am oberen Rand der Tafel bietet ein breiteres horizontales Sichtfeld und ein schmaleres vertikales Sichtfeld. Schlitz 2 an der Seite der Tafel bietet ein breiteres vertikales und ein schmaleres horizontales Sichtfeld. Schlitz 1 ist die Empfehlung für die meisten Menschen.

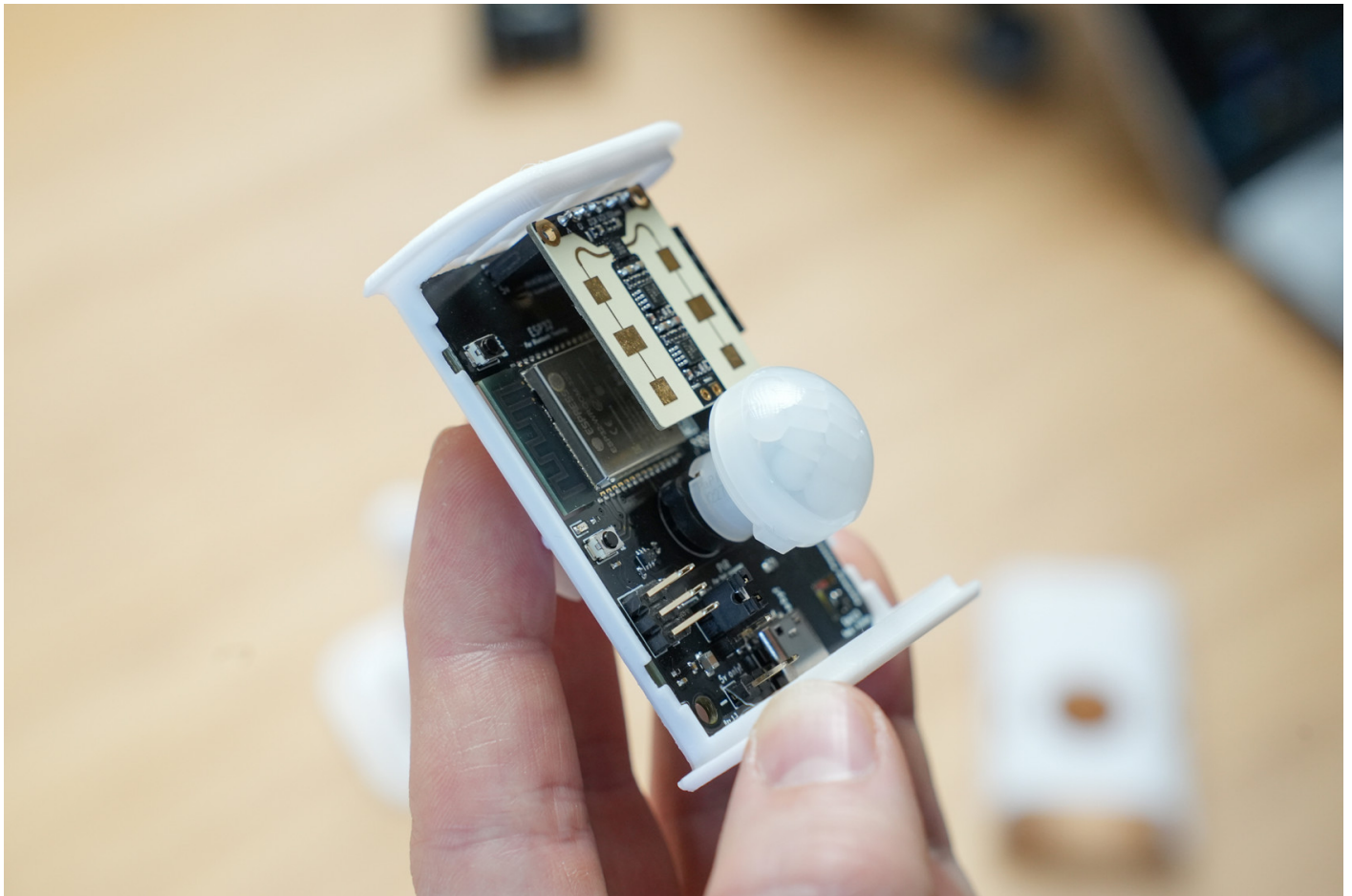
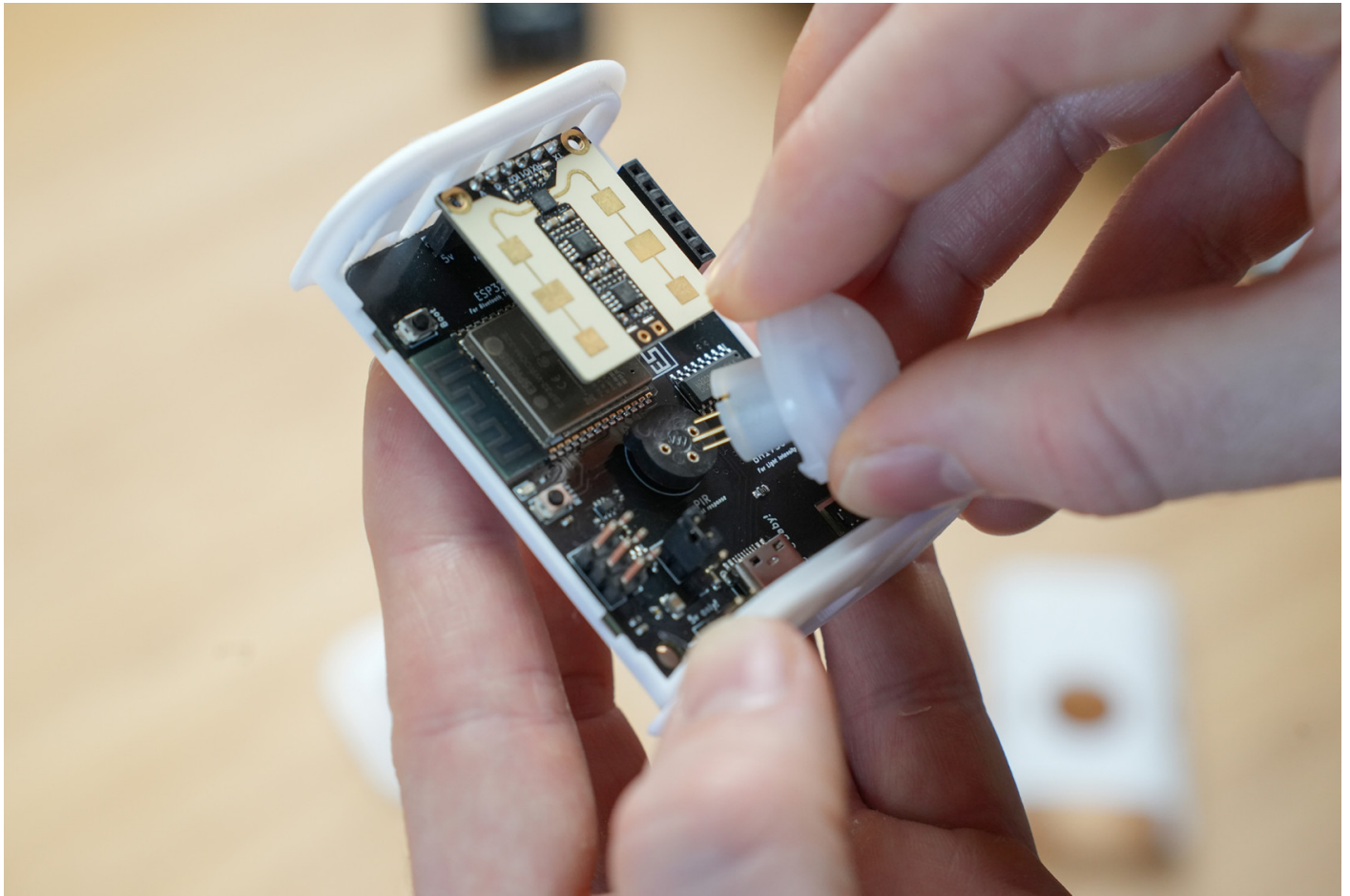
“ **Warnung**

Achten Sie darauf, dass der 5V-Pin des Sensors mit dem 5V-Pin der Platine übereinstimmt.

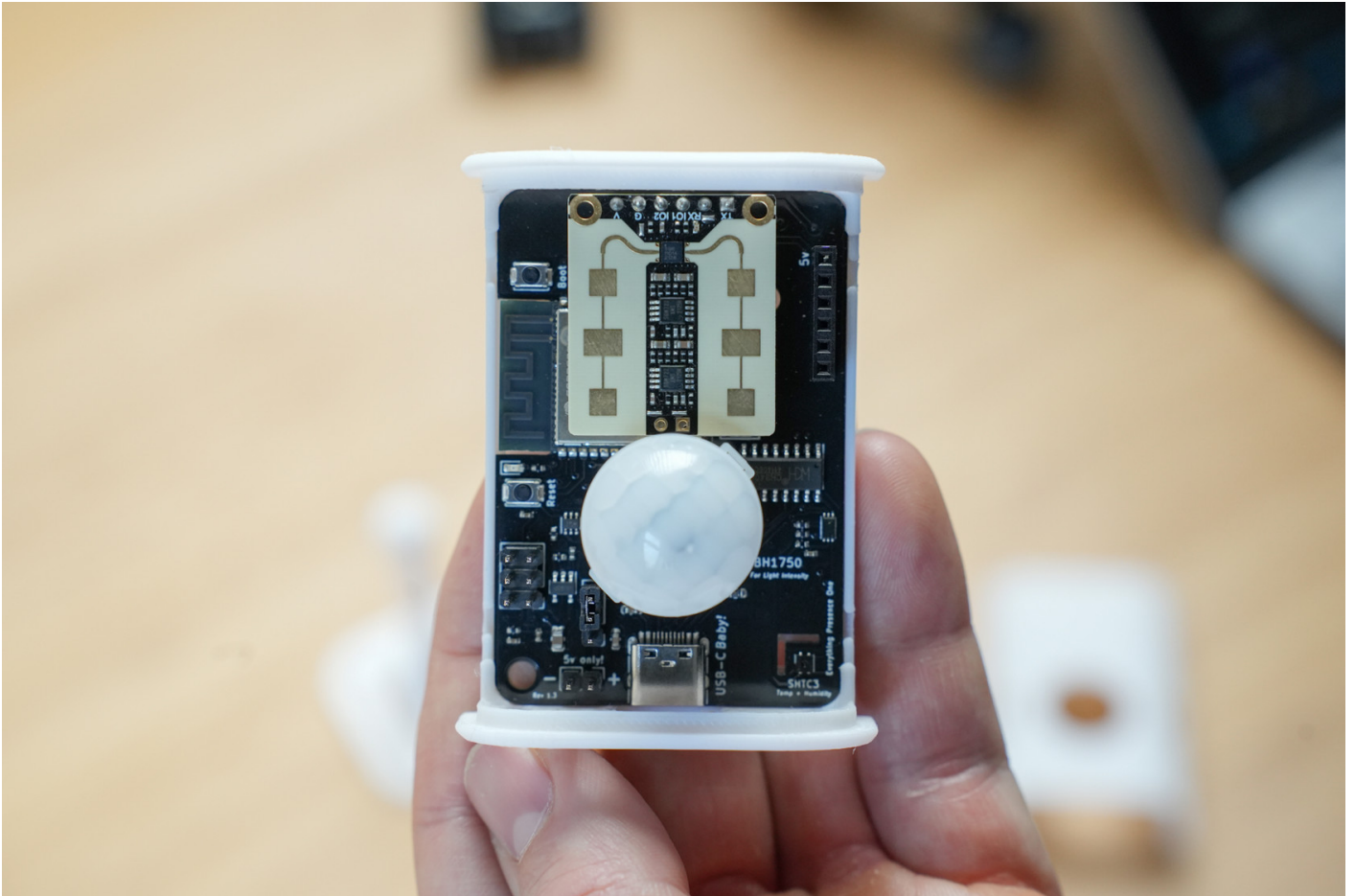
Warnung

Achten Sie darauf, dass der 5-Volt-Pin des Sensors mit dem 5-Volt-Pin der Platine übereinstimmt. mmWave-Sensoren müssen beim Einsetzen in den Steckplatz besonders vorsichtig behandelt werden, da sich die Pins leicht verbiegen und beschädigt werden können. Entfernen Sie den Sensor, wenn Sie ihn bewegen oder daran arbeiten.

Nehmen Sie dann den PIR-Sensor und stecken Sie ihn in den PIR-Sockel in der Mitte der Platine. Der PIR-Sensor kann nur in einer Ausrichtung in den Sockel passen.



Wenn beide Sensoren und die Platine installiert sind, sollte es so aussehen:



Gehäuse - Teil 2

Zum Schluss wird die Vorderseite des Gehäuses aufgesetzt und befestigt.



Die endgültige Hardware wird wie folgt aussehen:



Wir können jetzt zum ersten Mal einschalten.

Einschalten

Sie sollten sich ein USB-C-Kabel und einen Power Brick besorgen - jedes Ladegerät sollte ausreichen, da der Strombedarf bei etwa 200 Milliampere liegt.

Der Power Brick wird später verwendet, wenn der EP1 in seine endgültige Position gebracht wird, aber

Stecken Sie das USB-C-Kabel in den EP1 und ein rotes Licht leuchtet an der Vorderseite des Geräts auf.



Nächste Schritte

Jetzt, wo wir die Hardware zusammengebaut haben, können wir sie aktualisieren und mit dem WiFi verbinden!

Als nächstes: [Update und mit WIFI verbinden](#)

Revision #5

Created 17 January 2024 13:13:39 by Gerald Amrhein

Updated 18 January 2024 16:15:18 by Gerald Amrhein